

大阪府 × 大阪府立大学 共催セミナー

実践！時系列データ分析

2021年12月1日

大阪府立大学 立花実

本日の内容

1. 株式リターンの統計的な特徴
2. 株式リターンを時系列モデルに当てはめて推定
3. “R”の使い方

(その前に、より広い視点からの話)

データ分析に必要な知識・スキル

① 分析手法に関する知識

② 統計ソフトを用いて①を活用できるスキル

「① 分析手法に関する知識」について

～経済データを分析する場合～

➤ 必須 確率論・統計学の基礎 & 計量経済学の基礎

➤ 発展的な分野

因果推論、構造推定、時系列分析、ベイズ、機械学習 など

(発展分野についてはすべてを習得する必要はない。分析目的や扱うデータに応じて必要な知識をその都度、学べばよい。)

「② 統計ソフトを用いて①を活用できるスキル」について

～経済データの分析によく使われる統計ソフト～

- 操作が簡単

gretl、EViews（ただし有料）など

- 柔軟なプログラミングが可能（より高度な分析ができる）

R、Python、MATLAB（ただし有料）など

- それらの中間

Stata（ただし有料。経済学の実証研究者がよく利用）など

Rの利点

- ① 無料
- ② 様々な“パッケージ”が利用できる
- ③ 柔軟なプログラミングが可能（より高度な分析ができる）
- ④ インターネットや書籍による解説が豊富

Rを習得するコツ（私見）

- ① 分からないことがあったら、とにかくインターネットで検索。
- ② ただし、初めは（あるいはどこかの時点で）本を買ってRの基本的な操作方法を体系的に学んだ方がよいかもしれない。

（私が参考にした本）

- ・ Garrett Grolmund (著), 大橋 真也 (監訳), 長尾 高弘 (訳)
『RStudioではじめるRプログラミング入門』オライリー・ジャパン
- ・ Kun Ren (著), 湯谷 啓明・松村 杏子・市川 太祐 (訳)
『Rプログラミング本格入門: 達人データサイエンティストへの道』共立出版

- ③ パッケージにある関数の使い方が分からない場合は、CRAN(*)にリファレンス・マニュアルや解説があるのでそれを参考にするとよい（ただし英語）。

(*) CRAN (Comprehensive R Archive Network) :

R本体や各種パッケージをダウンロードするためのWebサイト

例えば、本セミナーで使用する“rugarch”というパッケージに含まれている関数の使い方を知りたい時には、検索エンジンで「rugarch CRAN」などと検索し、rugarchのCRANページに移動する。（次スライドへ続く）

rugarchのCRANページ

rugarch: Univariate GARCH Models

ARFIMA, in-mean, external regressors and various GARCH flavors, with methods for fit, forecast, simulation, inference and plotting.

Version: 1.4-4

Depends: R (\geq 3.5.0), methods, parallel

Imports: [Rsolnp](#), [nloptr](#), [ks](#), [numDeriv](#), [spd](#), [xts](#), [zoo](#), [chron](#), [SkewHyperbolic](#), [Rcpp](#), graphics, stats, grDevices, utils

LinkingTo: [Rcpp](#) (\geq 0.10.6), [RcppArmadillo](#) (\geq 0.2.34)

Published: 2020-07-16

Author: Alexios Ghalanos [aut, cre], Tobias Kley [ctb]

Maintainer: Alexios Ghalanos <alexios at 4dscape.com>

License: [GPL-3](#)

Copyright: see file [COPYRIGHTS](#)

URL: <http://www.unstarched.net>, <https://bitbucket.org/alexiosg>

NeedsCompilation: yes

Citation: [rugarch citation info](#)

Materials: [README](#) [ChangeLog](#)

In views: [Finance](#), [TimeSeries](#)

CRAN checks: [rugarch results](#)

Documentation:

Reference manual: [rugarch.pdf](#)

Vignettes: [Introduction to the rugarch package](#)

Downloads:

Package source: [rugarch_1.4-4.tar.gz](#)

上がリファレンス・マニュアル、下が解説書。
ただし解説書がないパッケージも多い。

ちなみにR上でも関数の検索ができる

Console画面に“?関数名”と入れて実行すると、右下の画面にヘルプの結果が表示される。

(例) “rugarch”というパッケージの中の“ugarchfit”という関数の使い方を知りたい場合

Console画面の一番下に

> ?ugarchfit

と入れてEnterを押すと、

右下にこの画面が表示される。

ugarchfit-methods {rugarch}

function: Univariate GARCH Fitting

Description

Method for fitting a variety of univariate GARCH models.

Usage

```
ugarchfit(spec, data, out.sample = 0, solver = "solnp", solver.control = list(),
fit.control = list(stationarity = 1, fixed.se = 0, scale = 0, rec.init = 'all',
trunclag = 1000),
numderiv.control = list(grad.eps=1e-4, grad.d=0.0001,
grad.zero.tol=sqrt(.Machine$double.eps/7e-7), hess.eps=1e-4, hess.d=0.1,
hess.zero.tol=sqrt(.Machine$double.eps/7e-7), r=4, v=2),...)
```

Arguments

data	A univariate data object. Can be a numeric vector, matrix, data.frame, zoo, xts, timeSeries, ts or irts object.
spec	A univariate GARCH spec object of class uGARCHspec .
out.sample	A positive integer indicating the number of periods before the last to keep for out of sample forecasting (see details).
solver	One of either "nlminb", "solnp", "lbfgs", "gosolnp", "nloptr" or "hybrid" (see notes).
solver.control	Control arguments list passed to optimizer.

- 以降はRを動かしながら解説を進める。
- 本PPT資料の以後のスライドは、あくまで参照用としてのみ使う。
- なお、時系列分析の手法をしっかりと学びたい人には以下の図書がおすすめ。

沖本 竜義（著）『経済・ファイナンスデータの計量時系列分析』朝倉書店

データの対数差分をとるとそのデータの「変化率の近似」になる。

$$\ln(y_t) - \ln(y_{t-1}) \approx \frac{y_t - y_{t-1}}{y_{t-1}}$$

証明 $\ln(y_t) - \ln(y_{t-1}) = \ln\left(\frac{y_t}{y_{t-1}}\right) = \ln\left(1 + \frac{y_t - y_{t-1}}{y_{t-1}}\right) \approx \frac{y_t - y_{t-1}}{y_{t-1}}$

$\ln(1 + z) \approx z$ (ただし z が 0 に近い場合) という公式を適用

(標本) 平均

$$\bar{y} = \frac{1}{T} \sum_{t=1}^T y_t$$

(標本) 分散

$$s^2 = \frac{1}{T} \sum_{t=1}^T (y_t - \bar{y})^2$$

(標本) 標準偏差

$$s = \sqrt{s^2} = \sqrt{\frac{1}{T} \sum_{t=1}^T (y_t - \bar{y})^2}$$

(標本) 歪度 (わいど)

$$\text{Skewness} = \frac{1}{T} \sum_{t=1}^T \frac{(y_t - \bar{y})^3}{s^3}$$

(標本) 尖度 (せんど)

$$\text{Kurtosis} = \frac{1}{T} \sum_{t=1}^T \frac{(y_t - \bar{y})^4}{s^4}$$

ジャック＝ベラ検定

- ・ 帰無仮説 H_0 : 標本データは正規分布に従う
- ・ 検定統計量 : $JB = \frac{T}{6} \left(Skewness^2 + \frac{1}{4} (Kurtosis - 3)^2 \right)$

帰無仮説が正しければ JB は自由度2のカイ2乗分布に従う

k次の（標本）自己相関

$$\rho_k = \frac{\text{k次の（標本）自己共分散}}{\text{（標本）分散}} = \frac{(1/T) \sum_{t=k+1}^T (y_t - \bar{y})(y_{t-k} - \bar{y})}{(1/T) \sum_{t=1}^T (y_t - \bar{y})^2}$$

- $-1 \leq \rho_k \leq 1$

- $\rho_k \neq 0$ のとき「k次の自己相関がある」という

リュング=ボックス検定

- 帰無仮説 $H_0 : \rho_1 = \rho_2 = \dots = \rho_m = 0$
- 検定統計量 : $Q(m) = T(T + 2) \sum_{k=1}^m \frac{\rho_k^2}{T-k}$

帰無仮説が正しければ $Q(m)$ は自由度 m のカイ2乗分布に従う

(弱) 定常性の定義

任意の t と k について以下の (1) と (2) が成立するとき (弱) 定常という。

$$(1) \quad E(Y_t) = \mu \quad \longleftarrow \quad \text{期待値が時間を通じて一定}$$

$$(2) \quad \text{Cov}(Y_t, Y_{t-k}) = E[(Y_t - \mu)(Y_{t-k} - \mu)] = \gamma_k$$

分散 ($k=0$ のとき) と自己共分散が時間を通じて一定。
ただし、自己共分散は時間差 k には依存する。

➤ AR(p)モデル (Autoregressive model ; 自己回帰モデル)

$$y_t = c + \phi_1 y_{t-1} + \phi_2 y_{t-2} + \cdots + \phi_p y_{t-p} + \varepsilon_t$$

➤ MA(q)モデル (Moving average model ; 移動平均モデル)

$$y_t = \mu + \varepsilon_t + \theta_1 \varepsilon_{t-1} + \theta_2 \varepsilon_{t-2} + \cdots + \theta_q \varepsilon_{t-q}$$

➤ ARMA(p,q)モデル

$$y_t = c + \phi_1 y_{t-1} + \cdots + \phi_p y_{t-p} + \varepsilon_t + \theta_1 \varepsilon_{t-1} + \cdots + \theta_q \varepsilon_{t-q}$$

➤ GARCHモデル(Generalized autoregressive conditional heteroskedasticity model)

GARCHモデルを定義する前に「条件付き期待値」のモデルを定義する

$$y_t = \mu_t + u_t = \mu_t + \sqrt{h_t} v_t$$

(μ_t にはARMAモデルなどが入る)

h_t は y_t の条件付き分散になり、これを以下のようにGARCHモデルとして定式化する

$$\text{GARCH}(m,r)\text{モデル} : h_t = \omega + \alpha_1 u_{t-1}^2 + \cdots + \alpha_m u_{t-m}^2 + \beta_1 h_{t-1} + \cdots + \beta_r h_{t-r}$$

特にGARCH(1,1)モデルがよく使われる

$$h_t = \omega + \alpha_1 u_{t-1}^2 + \beta_1 h_{t-1}$$

“レバレッジ効果”を捉えるためにGJR-GARCH(1,1)モデルもよく使われる

$$h_t = \omega + \alpha_1 u_{t-1}^2 + \beta_1 h_{t-1} + \gamma_1 I(u_{t-1} < 0) u_{t-1}^2$$

($I(u_{t-1} < 0)$ は、 $u_{t-1} < 0$ の時には1、それ以外の時には0をとる定義関数)

➤ DCCモデル(Dynamic conditional correlation model)

DCCモデルを定義する前に「多変量バージョンの条件付き期待値」のモデルを定義する。

$$\mathbf{y}_t = \boldsymbol{\mu}_t + \mathbf{u}_t = \boldsymbol{\mu}_t + \mathbf{H}_t^{1/2} \mathbf{v}_t$$

$$\begin{bmatrix} y_{1t} \\ y_{2t} \\ \vdots \\ y_{nt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mu_{1t} \\ \mu_{2t} \\ \vdots \\ \mu_{nt} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} h_{11,t} & h_{12,t} & \cdots & h_{1n,t} \\ h_{21,t} & h_{22,t} & \cdots & h_{2n,t} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ h_{n1,t} & h_{n2,t} & \cdots & h_{nn,t} \end{bmatrix}^{1/2} \begin{bmatrix} v_{1t} \\ v_{2t} \\ \vdots \\ v_{nt} \end{bmatrix}$$

(\mathbf{H}_t は \mathbf{y}_t の条件付き分散共分散行列になる)

Engle型のDCCモデル

$$\mathbf{H}_t = \mathbf{D}_t \mathbf{R}_t \mathbf{D}_t = [\text{diag}(h_{11,t}, \dots, h_{nn,t})]^{1/2} \mathbf{R}_t [\text{diag}(h_{11,t}, \dots, h_{nn,t})]^{1/2}$$

($\text{diag}()$ はカッコ内の要素を対角成分に持つ対角行列、 \mathbf{R}_t は相関行列)

$$\mathbf{R}_t = [\text{diag}(q_{11,t}, \dots, q_{nn,t})]^{-1/2} \mathbf{Q}_t [\text{diag}(q_{11,t}, \dots, q_{nn,t})]^{-1/2}$$

$$\mathbf{Q}_t = (1 - a - b)\bar{\mathbf{Q}} + a\boldsymbol{\varepsilon}_{t-1}\boldsymbol{\varepsilon}'_{t-1} + b\mathbf{Q}_{t-1}$$

($\boldsymbol{\varepsilon}_t$ は標準化残差であり、 $\boldsymbol{\varepsilon}_t = \mathbf{D}_t^{-1}\mathbf{u}_t$ と定義)

(他にもTse & Tsui型のDCCモデルもある)